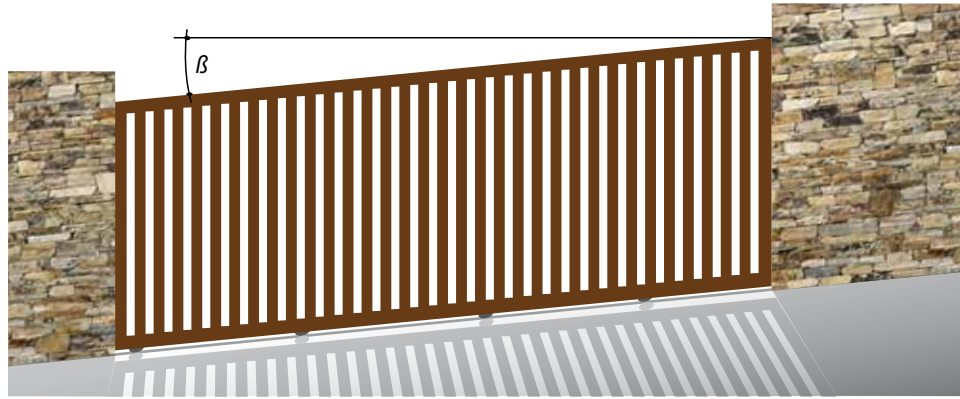
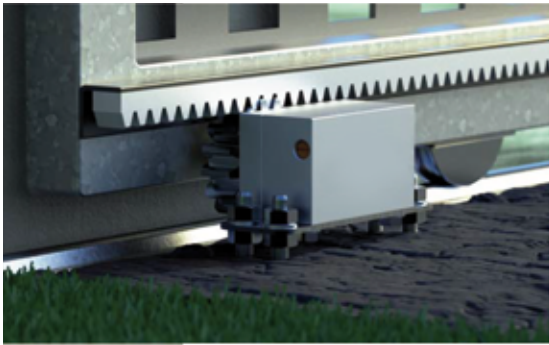


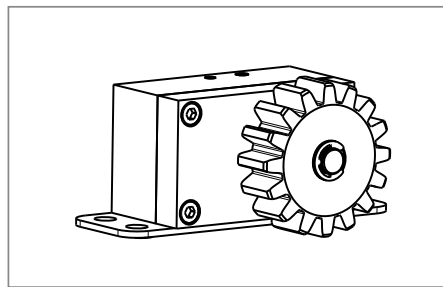
NEUHEIT



Die CONTROLGIR-Linie ist unentbehrlich bei der Installation von Schiebetoren in Hanglage (es ist eine Zahnstange erforderlich). Wenn der Getriebemotor der Automatisierung losgelassen wird, hat der interne Hydraulikkreis (einstellbar) die Funktion eines "Fallschirm", d.h. er regelt die Abwärtsgeschwindigkeit für den gesamten Torlauf. Die Betriebsgeschwindigkeit muss knapp über der des Getriebemotors eingestellt werden, um die Automatisierung nicht zu beeinträchtigen.

## CONTROLGIR-7

Radialdämpfer- maximale Neigung 3,2° (7 Nm)



APE - 147 / 4004

Radialdämpfer  
3,2° - 7Nm

### TECHNISCHE DATEN

M (erforderliches Widerstandsmoment): 7 Nm  
Zahnstangenabstand: M4  
Gewicht des Tors: 400 kg (3920 N)  
**Neigung: 3,2° MAX**

Formel:

$$M [Nm] = P \times \sin\beta \times 0,032$$

$P = \text{Gewicht des Tores in Newton (9,8N=1Kg)}$

$\sin\beta = \text{Sinus des Neigungswinkels } (\beta = \text{Neigung in Grad})$

$$P = 9,8 \times 400\text{kg} = 3920 \text{ Newton}$$

$$M = 3920 \text{ Newton} \times \sin 3,2 \times 0,032 = 7 \text{ Nm}$$

Senden Sie uns die folgenden technischen Daten Ihrer Anlage

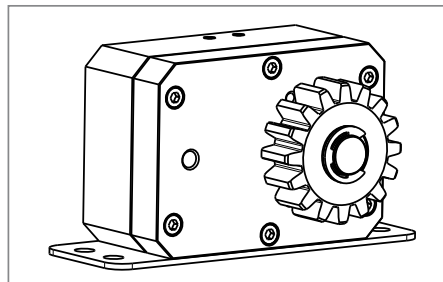
- Gewicht des Tores
- $\beta = \text{Neigungswinkel / Neigung}$

- Gewichtsmo-  
dul der Zahnstange

**Wir kümmern uns um die Berechnung**

## CONTROLGIR-30

Radialdämpfer- maximale Neigung 13,9° (30 Nm)



APE - 147 / 4009

Radialdämpfer  
13,9° - 30Nm

### TECHNISCHE DATEN

M (erforderliches Widerstandsmoment): 30 Nm  
Zahnstangenabstand: M4  
Gewicht des Tors: 400 kg (3920 N)  
**Neigung: 13,9° MAX**

Formel:

$$M [Nm] = P \times \sin\beta \times 0,032$$

$P = \text{Gewicht des Tores in Newton (9,8N=1Kg)}$

$\sin\beta = \text{Sinus des Neigungswinkels } (\beta = \text{Neigung in Grad})$

$$P = 9,8 \times 400\text{kg} = 3920 \text{ Newton}$$

$$M = 3920 \text{ Newton} \times \sin 13,9 \times 0,032 = 30 \text{ Nm}$$